ELEVATOR

Publication number: JP2002179355 (A)

Publication date: 2002-06-26

Inventor(s): FUJITA YOSHIAKI; MIYAKOSHI KAZUAKI

Applicant(s): TOKYO SHIBAURA ELECTRIC CO

Classification:

- international: *B66B7/00; B66B7/02; B66B7/08; B66B11/04; B66B13/14;* B66B7/00; B66B7/02;

B66B7/06; B66B11/04; B66B13/14; (IPC1-7): B66B7/00; B66B7/02; B66B7/08;

B66B11/04; B66B13/14

- European: B66B7/02F8

Application number: JP20000385042 20001219 **Priority number(s):** JP20000385042 20001219

Abstract of JP 2002179355 (A)

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an elevator capable of shortening a vertical dimension of an apex of a hoistway and burdening no weight of a car and a balance weight by a wall surface of the hoistway. SOLUTION: A driving motor 42 with a small diameter and a long shaft in which an axial dimension is larger than a diameter dimension can be used by suspending the car 10 and the balance weight 20 at a roping of 2:1 respectively and a vertical dimension of an apex of the hoistway 9 can be further shortened. Since a driving device is supported by a support frame 30 mounted to a pair of front and rear weight side guide rails 21, 22 and an upper part of a car side guide rail 11 at a left side, a weight of the driving device 40 and a hanging down load applied to the driving device 40 are received by the respective guide rails 21, 22, 11 and are not burdened by a wall surface of the hoistway 9.

Data supplied from the esp@cenet database — Worldwide

는 이 없는 것이 되었습니다. 그런 이 그런 이 이 이 없이 되는 것이다. 이 성도 하는 것을 보고 있는 것이 되는 것을 받았습니다. 그는 것이 되는 것이다.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-179355 (P2002-179355A)

(43)公開日 平成14年6月26日(2002.6.26)

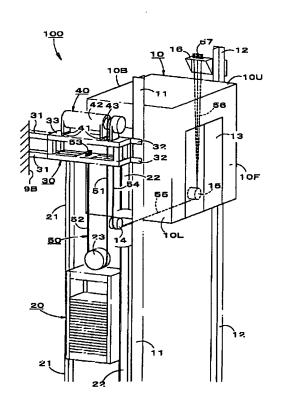
(51) Int.Cl. ⁷		酸別記号	FΙ			テーマコード(参考)	
B 6 6 B	7/00		B66B	7/00		D 3F305	
	7/02			7/02		J 3F306	
	7/08			7/08]	D 3F307	
	11/04		1	1/04	1	С	
	13/14		13/14			Λ	
			審查請求	未請求	請求項の数10	OL (全 7 頁	
(21) 出願番号		特願2000-385042(P2000-385042)	(71)出願人	0000030	78		
				株式会社	土東芝		
(22) 出顧日		平成12年12月19日 (2000. 12. 19)	東京都港区芝浦一丁目1番1号				
			(72)発明者	藤田	善明		
				東京都府	守中市東芝町 1 a	醫地 株式会社東芝	
				府中事第	於所内		
			(72)発明者	宮 越	一 昭		
				東京都府	守中市東芝町17	路地 株式会社東芝	
				府中事業	医所内		
			(74)代理人	1000642	85		
				弁理士	佐藤 一雄	(外3名)	
						•	
						最終頁に続	

(54) 【発明の名称】 エレベータ

(57)【要約】

【課題】 昇降路頂部の上下方向寸法を短縮できるとともに、乗りかごおよび釣合錘の重量を昇降路の壁面に負担させずに済むエレベータを提供する。

【解決手段】 乗りかご10および釣合錘20をそれぞれ2:1ローピングで懸架することにより、直径寸法より軸方向寸法が大きい小径長軸の駆動モータ42を用いることができ、昇降路9の頂部の上下方向寸法をより一層短縮することができる。また、前後一対の錘側ガイドレール21,22および左側のかご側ガイドレール11の上部に取り付けた支持枠30により駆動装置40を支持するから、駆動装置40の重量および駆動装置40に作用する吊り下げ荷重等を各ガイドレール21,22,11で受けて、昇降路9の壁面に負担させずに済む。



【特許請求の範囲】

【請求項1】左右一対のかご側ガイドレールに案内されて昇降路内を昇降する、かご側シーブを有した乗りかご

前記昇降路を鉛直方向上方から見たときに前記昇降路の 内壁面と前記乗りかごの左右いずれかの側面との間に形成される隙間内において前後一対の錘側ガイドレールに 案内されて前記昇降路内を昇降する、錘側シーブを有した釣合錘と、

一端側が前記かご側シーブを介して2:1ローピングで前記乗りかごを懸架するとともに他端側が前記錘側シーブを介して2:1ローピングで前記釣合錘を懸架する吊りロープと、

前記吊りロープが係合するトラクションシーブおよび直径寸法より軸方向寸法が大きい小径長軸で前後方向に駆動軸が延びる駆動モータを有する駆動装置と、

少なくとも前記錘側ガイドレールの上端部に取り付けられて前記駆動装置を前記隙間内に支持する駆動装置支持手段と、を備えることを特徴とするエレベータ。

【請求項2】前記駆動装置支持手段を水平面内において 前記昇降路の内壁面に固定する固定手段をさらに備える ことを特徴とする請求項1に記載のエレベータ。

【請求項3】前記駆動装置は、制振手段を介して前記支持手段に支持されることを特徴とする請求項1または2に記載のエレベータ。

【請求項4】前記駆動装置は、前記昇降路内の最上方位 置まで上昇した前記乗りかごの最上部よりも下方に配設 されることを特徴とする請求項1乃至3のいずれかに記 載のエレベータ。

【請求項5】前記乗りかごは、その前面およびその背面 の両方に出入口を有することを特徴とする請求項1乃至 4のいずれかに記載のエレベータ。

【請求項6】前記かご側プーリは、鉛直方向上方からみたときに前記乗りかごの重心位置を前後左右に挟むように前記乗りかごの下部に対向して配置された一対のかご下プーリであることを特徴とする請求項1乃至5いずれかに記載のエレベータ。

【請求項7】前記吊りロープは、前記一端側の端部が前記かご側ガイドレールに係止されることを特徴とする請求項1乃至6のいずれかに記載のエレベータ。

【請求項8】前記吊りロープは、前記他端側の端部が前記錘側ガイドレールに係止されることを特徴とする請求項1乃至7のいずれかに記載のエレベータ。

【請求項9】前記吊りロープは、前記他端側の端部が前記駆動装置支持手段に係止されることを特徴とする請求項1乃至7のいずれかに記載のエレベータ。

【請求項10】前記吊りロープは直径8ミリメートル未満の細径金属ロープであり、かつ前記トラクションシーブの直径は300ミリメートル以下かつ前記駆動モータの外径以下であることを特徴とする請求項1万至9のい

ずれかに記載のエレベータ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、昇降路の頂部に機械室を持たないエレベータに関し、より詳しくは、昇降路を鉛直方向上方から見たときに昇降路の内壁面と乗りかごの左右いずれからの側面との間に形成される隙間内に釣合錘および駆動装置を配設するエレベータに関する。

[0002]

【従来の技術】従来、建物内の空間を効率良く利用する とともに日照権等の問題を回避するために昇降路の頂部 に機械室を持たない、いわゆるマシンルームレスエレベ ータが種々開発され提案されている。

【0003】例えば特開平7-10434号公報に記載されたエレベータにおいては、鉛直方向上方から見たときに、昇降路の内壁面と乗りかごの側面との間に形成される隙間内に釣合錘および駆動装置が配設されている。

【0004】また、特開2000-44147公報に記載されたエレベータにおいては、鉛直方向上方から見たときに、昇降路の内壁面と乗りかごの側面との間に形成される隙間内に釣合錘および駆動シーブを配設しつつも、駆動装置を乗りかごの上方に配設することにより、駆動装置の大型化に対応できるようにしている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上述した特開平7-10434号公報に記載のエレベータにおいては、駆動装置の駆動軸が昇降路の壁面に対して垂直に延びているため、乗りかごの質量が大きくなって駆動装置が大型化すると前記隙間が大きくなるという問題がある。しかも、駆動装置が昇降路の内壁面に直接取り付けられ、駆動装置に作用する乗りかごや釣合錘等の重量を昇降路の壁面に負担させる構造であるため、建物側の強度を向上させなければならない。

【0006】また、特開平2000-44147公報に 記載されたエレベータは、乗りかごの上方に駆動装置を 配設する構造であるため、昇降路頂部の上下方向寸法を 短縮することができない。

【0007】そこで本発明の目的は、上述した従来技術が有する問題点を解消し、昇降路を鉛直方向上方から見たときに昇降路の内壁面と乗りかごの左右いずれかの側面との間に形成されてその内部に釣合錘および駆動装置が配設される隙間を小さくできるとともに、昇降路頂部の上下方向寸法を短縮することができ、さらには乗りかごおよび釣合錘の重量を昇降路の壁面に負担させずに済むように改良されたエレベータを提供することにある。

[0008]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決する請求 項1に記載の手段は、左右一対のかご側ガイドレールに 案内されて昇降路内を昇降する、かご側シーブを有した 乗りかごと、前記昇降路を鉛直方向上方から見たときに前記昇降路の内壁面と前記乗りかごの左右いずれかの側面との間に形成される隙間内において前後一対の錘側ガイドレールに案内されて前記昇降路内を昇降する、錘側シーブを有した釣合錘と、一端側が前記かご側シーブを介して2:1ローピングで前記乗りかごを懸架するとともに他端側が前記錘側シーブを介して2:1ローピングで前記釣合錘を懸架する吊りロープと、前記吊りロープが係合するトラクションシーブおよび直径寸法より軸方向寸法が大きい小径長軸で前後方向に駆動軸が延びる駆動モータを有する駆動装置と、少なくとも前記錘側ガイドレールの上端部に取り付けられて前記駆動装置を前記隙間内に支持する駆動装置支持手段と、を備えるエレベータである。

【0009】すなわち請求項1に記載のエレベータは、 乗りかごおよび釣合錘をそれぞれ2:1ローピングで懸 架するものであるから、1:1ローピングで懸架する場 合に比較して駆動装置の出力トルクを減少させることが でき、直径寸法より軸方向寸法が大きい小径長軸の駆動 モータを用いることが可能となる。これにより、昇降路 を鉛直方向上方から見たときに昇降路の内壁面と乗りか ごの左右いずれかの側面との間に形成される隙間内であ って、釣合錘が昇降する空間の上方に駆動装置を配設す ることができるから、昇降路の頂部に機械室を設ける必 要がない。また、駆動装置と乗りかごとが上下方向に重 なり合うことがないから、昇降路頂部の上下方向寸法を 短縮することができる。さらに、少なくとも錘側ガイド レールの上端部に取り付けた駆動装置支持手段によって 駆動装置を支持することにより、駆動装置の重量および 駆動装置に作用する吊り下げ荷重を錘側ガイドレールに 負担させることができるから、これらの重量および吊り 下げ荷重を昇降路の壁面に負担させずに済む。

【0010】また、上記課題を解決する請求項2に記載の手段は、請求項1に記載のエレベータに、前記支持手段を水平面内において前記昇降路の内壁面に固定する固定手段をさらに備えさせたものである。

【0011】すなわち、固定手段を用いて昇降路の内壁面に駆動装置支持手段を固定し、水平面内における駆動装置支持手段の変位を無くすことにより、駆動装置をより一層堅固に支持することができる。なお、駆動装置の重量および駆動装置に作用する吊り下げ荷重が固定手段を介して建物側に作用しないようにする。

【0012】また、上記課題を解決する請求項3に記載の手段は、請求項1または2に記載のエレベータにおいて、前記駆動装置を制振手段を介して前記支持手段に支持したものである。

【0013】すなわち、駆動装置と駆動装置支持手段との間に制振手段を介装することにより、駆動装置に生じる振動が駆動装置支持手段を介してガイドレールに伝達され、ガイドレールが振動したり騒音を発生したりする

ことを防止できる。

【0014】また、上記課題を解決する請求項4に記載の手段は、請求項1乃至3のいずれかに記載のエレベータにおいて、前記昇降路内の最上方位置まで上昇した乗りかごの最上部よりも下方に前記駆動装置を配設したものである。

【0015】すなわち、本発明によれば小径の駆動モータを用いることができるから、最上方位置まで上昇した乗りかごの最上部よりも下方に駆動装置を配設することができ、昇降路頂部の上下方向寸法をより一層短縮することができる。

【0016】また、上記課題を解決する請求項5に記載の手段は、請求項1乃至4のいずれかに記載のエレベータにおいて、前記乗りかごの前面および背面の両方に出入口を設けたものである。

【0017】すなわち、本発明によれば釣合錘の上方に 駆動装置を配設できるから、吊りロープを配設する際の 自由度を高めることができる。これにより、乗りかごの 左右両側面に沿わせて吊りロープを配設することにより 乗りかごの前面および背面の両方に出入口を設け、乗降 性を大幅に高めることができる。

【0018】また、上記課題を解決する請求項6に記載の手段は、請求項1乃至5のいずれかに記載のエレベータにおいて、前記かご側プーリを、鉛直方向上方からみたときに前記乗りかごの重心位置を前後左右に挟むように前記乗りかごの下部に対向配置した一対のかご下プーリとしたものである。

【0019】すなわち、乗りかごの下部にかご側シーブを配設するので乗りかごの上方にはかご側シーブが存在せず、したがって昇降路の最上方位置まで乗りかごを上昇させることができるから、昇降路頂部の上下方向寸法を低く抑えることができる。また、鉛直方向上方から見たときに乗りかごの重心位置を前後左右に挟むように一対のかご下シーブを対向配置するので、乗りかごに作用する重力と乗りかごを上方に吊り上げる力とが水平方向に大きくオフセットすることがなく、乗りかごをより一層安定的に懸架することができる。

【0020】また、上記課題を解決する請求項7に記載の手段は、請求項1乃至6のいずれかに記載のエレベータにおいて、前記吊りロープの前記一端側の端部を前記かご側ガイドレールに係止したものである。

【0021】すなわち、吊りロープの一端側に作用する 吊り下げ荷重をかご側ガイドレールで受けるので、この 吊り下げ荷重を建物に負担させずに済む。

【0022】また、上記課題を解決する請求項8に記載の手段は、請求項1乃至7のいずれかに記載のエレベータにおいて、前記吊りロープの他端側の端部を前記錘側ガイドレールに係止したものである。

【0023】すなわち、吊りロープの他端側に作用する 吊り下げ荷重を錘側ガイドレールで受けるので、この吊 り下げ荷重を建物に負担させずに済む。

【0024】また、上記課題を解決する請求項9に記載の手段は、請求項1乃至7のいずれかに記載のエレベータにおいて、前記吊りロープの他端側の端部を前記駆動装置支持手段に係止したものである。

【0025】すなわち、吊りロープに作用する吊り下げ 荷重を駆動装置支持手段で受けて錘側ガイドレールに分 散させることができるから、錘側ガイドレールに作用す る圧縮荷重を減少させて錘側ガイドレールが湾曲したり 座屈したりすることを防止できる。

【0026】また、上記課題を解決する請求項10に記載の手段は、請求項1乃至9のいずれかに記載のエレベータにおいて、前記吊りロープを直径8ミリメートル未満の細径金属ロープとするとともに、前記トラクションシーブの直径を300ミリメートル以下でかつ前記駆動モータの外径以下としたものである。

【0027】すなわち、吊りロープを巻き回すトラクションシーブの直径は吊りロープの直径に比例して大きくなるが、直径8ミリメートル未満の細径金属ロープを吊りロープとして用いることにより、トラクションシーブの直径を300ミリメートル以下とすることができる。さらに、トラクションシーブの直径を駆動モータの外径以下とすれば、昇降路を鉛直方向上方から見たときに昇降路の内壁面と乗りかごの側面との間に形成される隙間をより一層小さくすることができる。

[0028]

【発明の実施の形態】以下、本発明に係るエレベータの一実施形態を、図1および図2を参照して詳細に説明する。なお以下の説明においては、鉛直方向を上下方向と、乗りかごに乗客が出入りする方向を前後方向と、かつ乗りかごの出入り口から見た間口方向を左右方向と言う。

【0029】図1および図2に示した本実施形態のエレベータ100の乗りかご10は、左右一対のかご側ガイドレール11,12に案内されて昇降路9の内部を昇降するとともに、その前面10Fおよび背面10Bにそれぞれ出入口13を有している。また、乗りかご10の下部には、左右一対のかご下シーブ14,15が図示されないブラケットによって支持され、前後方向に水平に延びる回転軸の回りで回転自在となっている。なお、左右一対のかご下シーブ14,15は、図2に示したように乗りかご10を鉛直方向上方からみたときに、乗りかご10の重心位置Gを左右方向に挟むように互いに対向して配設されている。なお、乗りかご10の重心位置Gは、乗りかご10に乗客が乗っていないときに設計的に想定される位置である。

【0030】昇降路9を鉛直方向上方から見たときに昇降路9の左内壁面9Lと乗りかご10の左側面10Lとの間に形成される隙間Sの内部では、釣合錘20が前後一対の錘側ガイドレール21,22に案内されて昇降路

9の内部を昇降する。釣合錘20の上部には、図示されないブラケットによって支持された錘側シーブ23が、左右方向に延びる回転軸の回りで回転自在となっている。

【0031】前後一対の錘側ガイドレール21,22の上端部間には、型鋼を組み合わせて形成された支持枠(駆動装置支持手段)30が前記隙間Sの内側で前後方向に水平に延びるように固定されている。この支持枠30の後端は、上下一対の固定腕(固定手段)31によって昇降路9の後内壁面9Bに固定され、支持枠30が水平面内で変位したり回転したりできないようになっている。また、支持枠30の前端は上下一対のブラケット32によって、左側のかご側ガイドレール11の上端に連結されている。

【0032】支持枠30の上面33には、乗りかご10 と釣合鍾20を昇降させる駆動装置40が、硬度の高い 防振ゴムからなる制振部材(制振手段)41を介して載 置されて固定されている。この駆動装置40は、直径寸 法よりも軸方向寸法が大きい小径長軸で前後方向(昇降 路の左内壁面9 Lに沿って水平方向) に水平に延びる駆 動軸を有した駆動モータ42と、この駆動モータ42に 直結されたトラクションシーブ43とを有している。な お、トラクションシーブ43の直径は300ミリメート ル以下であり、かつ駆動モータ42の外径よりも小さく 設定されている。また、この駆動装置40は、図1に示 したように乗りかご10が昇降路9の内部で最も上方に 位置するとき、より詳しく説明すると釣合錘20が降下 して昇降路9のピット内に設置された緩衝器に定格速度 で突入したときの乗りかご10の天井100よりも下方 に配設されている。

【0033】駆動装置40のトラクションシーブ43には、直径8ミリメートル未満の細径金属ロープからなる吊りロープ50が釣瓶状に巻き回されている。図1に示したように、この吊りロープ50のうちトラクションシーブ43から釣合錘20側に垂下する部分51は、錘側シーブ23に巻き回されている。そして錘側シーブ23に巻き回されて上方に延びる部分52の上端は、ヒッチ部53において支持枠30に係止されている。すなわち、吊りロープ50の釣合錘20側(他端側)は、いわゆる2:1ローピングで釣合錘20を懸架している。なお、2:1ローピングとは、吊りロープ50のうちトラクションシーブ43から釣合錘20側に垂下する部分51が昇降する速度と釣合錘20が昇降する速度との比率が2:1であることを意味する。

【0034】図1に示したように、吊りロープ50のうちトラクションシーブ43から乗りかご10の左側面10Lに沿って垂下する部分54は、左側のかご下シーブ14に巻き回された後に乗りかご10の下側で左右方向に水平に延びている。この水平に延びる部分55は、右側のかご下シーブ15に巻き回された後に乗りかご10

の右側面10Rに沿って上方に延びている。そして上方に延びる部分56は、右側のガイドレール12の上端に固定されたブラケット16のヒッチ部57に係止されている。すなわち、吊りロープ50の乗りかご10側(一端側)は、いわゆる2:1ローピングで乗りかご10を懸架している。なお、2:1ローピングとは、吊りロープ50のうちトラクションシーブ43から乗りかご10側に垂下する部分54が昇降する速度と乗りかご10が昇降する速度との比率が2:1であることを意味する。【0035】次に、上述した構造を有する本実施形態のエレベータ100の作用効果について説明する。

【0036】本実施形態のエレベータ100は、乗りか ご10および釣合鍾20をそれぞれ2:1ローピングで 懸架しているから、1:1ローピングで懸架する場合に 比較して駆動装置40の出力トルクを減少させることが でき、直径寸法より軸方向寸法が大きい小径長軸の駆動 モータ42を用いることが可能である。これにより、昇 降路9を鉛直方向上方から見たときに昇降路の左内壁面 9 Lと乗りかご10の左側面10 Lとの間に形成される 隙間S内において、釣合錘20が昇降する空間の上方に 駆動装置40を配設できるから、昇降路9の頂部に機械 室を設ける必要がない。また、乗りかご10と駆動装置 40とが上下方向に重なり合うことを回避して、昇降路 9の頂部の上下方向寸法を短縮することができる。さら に、小径の駆動モータ42を用いることができるから、 昇降路9内において最上方位置まで上昇した乗りかご1 0の天井10以よりも下方に駆動装置40を配設し、昇 降路9の頂部の上下方向寸法をより一層短縮することが

【0037】また、小径の駆動モータ42を用いることに加えて、駆動モータ42とトラクションシーブ43を直結し、さらには吊りロープ50に直径8ミリメートル未満の細径金属ロープを用いることによりトラクションシーブの直径を300ミリメートル以下としているから、昇降路9を鉛直方向上方から見たときに昇降路の左内壁面9Lと乗りかご10の左側面10Lとの間に形成される隙間Sをより一層小さくすることができる。

【0038】また、前後一対の錘側ガイドレール21,22および左側のかご側ガイドレール11の上部に取り付けた支持枠30により駆動装置40を支持するとともに、吊りロープ50の釣合錘20側の端部を支持枠30に係止している。これにより、駆動装置40の重量および吊りロープ50の釣合錘20側の端部に作用する吊り下げ荷重を建物に負担させずに済むばかりでなく、これらの重量および荷重を支持枠30を介して合計3本のガイドレール11,21,22に分散させることができるから、各ガイドレールに作用する圧縮荷重を減少させて各ガイドレールが湾曲したり座屈したりすることを防止できる。同様に、吊りロープ50の乗りかご10側の端部に作用する吊り下げ荷重を右側のかご側ガイドレール

12で受けるので、吊りロープ50に作用する吊り下げ荷重を建物に負担させずに済む。

【0039】また、上下一対の固定腕31を用いて昇降路9の後内壁面9Bに支持枠30を固定しているから、支持枠30が水平面内で変位したり回転したりすることがなくも、駆動装置40をより一層堅固に支持することができる。

【0040】また、駆動装置40を制振部材41を介して支持枠30に支持しているから、駆動装置40の作動に伴って生じる振動等が支持枠30に伝達し、各ガイドレール11、21、22が振動したり騒音を発生したりすることを防止できる。

【0041】また、乗りかご10の重心位置Gを左右方向に挟むように配設された左右一対のかご下シーブ14,15によって乗りかご10を懸架しているから、乗りかご10に作用する重力と乗りかご10を上方に吊り上げる力とが水平方向に大きくオフセットすることがなく、乗りかご10をより一層安定的に懸架することができる。

【0042】また、昇降路9を鉛直方向上方から見たときに昇降路9の左内壁面9Lと乗りかご10の左側面10Lとの間に形成される隙間S内に釣合錘20および駆動装置40を配設しているから、乗りかご10の前面10Fおよび背面10Bの両方に出入口13を設けることができ、乗りかご10の乗降性を大幅に高めることができる

【0043】以上、本発明に係るエレベータの一実施形態ついて詳しく説明したが、本発明は上述した実施形態によって限定されるものではなく、種々の変更が可能であることは言うまでもない。例えば、上述した実施形態においては、左右一対のかご下シーブ14、15が、左右一対のかご側ガイドレール11,12よりも後方で左右方向に対向するように配設されている。これに対して、乗りかご10の質量が増加して釣合錘20を前後方向に大型化する場合には、左側のかご下シーブ14を左側のかご側ガイドレール11よりも前方に配置することができる。

[0044]

【発明の効果】以上の説明から明らかなように、本発明のエレベータは乗りかごおよび釣合錘をそれぞれ2:1 ローピングで懸架するから、直径寸法より軸方向寸法が大きい小径長軸の駆動モータを用いることができ、昇降路を鉛直方向上方から見たときに昇降路の内壁面と乗りかごの左右いずれかの側面との間に形成される隙間内において、釣合錘が昇降する空間の上方に駆動装置を配設することができる。これにより、昇降路の頂部に機械室を設ける必要をなくすことができるばかりでなく、昇降路内において最上方位置まで上昇した乗りかごの天井よりも下方に駆動装置を配設し、昇降路の頂部の上下方向寸法をより一層短縮することができる。また、小径の駆

動モータを用いることに加えて、駆動モータとトラクシ ョンシーブを直結し、さらには細径金属ロープを吊り口 ープとして用いることによりトラクションシーブの直径 を小さくするから、昇降路を鉛直方向上方から見たとき に昇降路の内壁面と乗りかごの側面との間に形成される 隙間をより一層小さくすることができる。また、錘側ガ イドレールの上部に取り付けた支持手段により駆動装置 を支持するとともに、吊りロープの釣合鍾側の端部を支 持手段に係止するから、駆動装置の重量および吊りロー プの釣合錘側の端部に作用する吊り下げ荷重を昇降路の 壁面に負担させずに済むばかりでなく、支持手段を介し て各ガイドレールに吊り下げ荷重を分散させることによ り、各ガイドレールに作用する圧縮荷重を減少させて各 ガイドレールが湾曲したり座屈したりすることを防止で きる。同様に、吊りロープの乗りかご側の端部に作用す る吊り下げ荷重をかご側ガイドレールで受けるので、吊 りロープに作用する吊り下げ荷重を昇降路の壁面に負担 させずに済む。また、固定手段を用いて昇降路の内壁面 に駆動装置支持手段を固定するから、駆動装置支持手段 が水平方向に変位したり回転したりすることを確実に防 止して、駆動装置をより一層堅固に支持することができ る。また、駆動装置と駆動装置支持手段との間に制振手 段を介装するから、駆動装置の作動に伴って生じる振動 等が支持手段を介して各ガイドレールに伝達し、各ガイ ドレールが振動したり騒音を発生したりすることを確実 に防止できる。また、乗りかごの重心位置を前後左右方 向に挟むように配設された左右一対のかご下シーブによ って乗りかごを懸架するから、乗りかごに作用する重力 と乗りかごを上方に吊り上げる力とが水平方向に大きく オフセットすることがなく、乗りかごをより一層安定的

に懸架することができる。また、昇降路を鉛直方向上方から見たときに昇降路の内壁面と乗りかごの側面との間に形成される隙間内に釣合錘および駆動装置を配設するから、乗りかごの前面および背面の両方に出入口を設けることができ、乗りかごの乗降性を大幅に高めることができる。

【図面の簡単な説明】

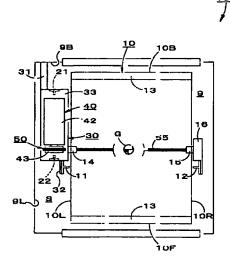
【図1】本発明に係る一実施形態のエレベータを左前方から見た状態で示す斜視図。

【図2】図1に示したエレベータの平面図。

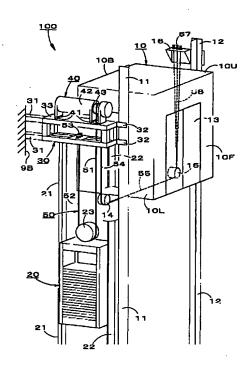
【符号の説明】

- 10 乗りかご
- 11,12 かご側ガイドレール
- 13 出入口
- 14, 15 かご下シーブ
- 16 ブラケット
- 20 釣合錘
- 21,22 鍾側ガイドレール
- 23 錘側シーブ
- 30 支持枠(支持手段)
- 31 固定腕(固定手段)
- 32 ブラケット
- 33 上面
- 40 駆動装置
- 41 制振部材(制振手段)
- 42 駆動モータ
- 43 トラクションシープ
- 50 吊りロープ
- 53,57 ヒッチ部
- 100 本発明に係る一実施形態のエレベータ

【図2】



【図1】



フロントページの続き

Fターム(参考) 3F305 BA02 BB02 BB19 BC04 BC15 BC18 BD02 CA02 CA08 3F306 AA07 BB01 BB19 BC04 BC10 3F307 EA44